

'24년도 한국로봇융합연구원 1차 정기채용 공고

「산업기술혁신촉진법」에 의해 설립된 산업통상자원부 산하 한국로봇융합연구원에서는 로봇산업의 미래를 힘차게 열어갈 역량 있는 우수한 인재를 모집합니다.

2024년 1월 11일
한국로봇융합연구원장

1. 채용인원 : 총 0 명

가. 정규직(연구)

채용 분야		응시 자격	인원	근무지
분야명	업무분야 및 요건			
연구과제 기획	<ul style="list-style-type: none">- 로봇분야 신규 R&D과제 기획(기술수요조사서 등)- 국외 연구동향(특허/논문/자료) 조사·분석- 연구업무심의위원회, 기관생명윤리위원회 등 운영 [필수요건] <ul style="list-style-type: none">- 국외 연구저널 조사·분석 경험- 토익 850점 이상(또는 해당 어학능력에 상응하는 점수 보유자) [우대사항] <ul style="list-style-type: none">- 기계·로봇분야 R&D 기획 실무 경험자(1년 이상)	학사 이상	0명	포항
로봇SW (포항)	<ul style="list-style-type: none">- 인공지능 알고리즘 개발 및 적용- 비전 인식, 시뮬레이션- 자율 주행 [필수요건] <ul style="list-style-type: none">- AI 프로그래밍 및 비전 기반 작업 프로그래밍 경험- 경로 기획, 자율 주행 관련 경험 [우대사항] <ul style="list-style-type: none">- 객체기반 SW, ROS 사용 경험	석사 이상	0명	포항
기계설계	<ul style="list-style-type: none">- 전문서비스 로봇 경량 설계 및 최적화 해석- 기구학/동역학 기반 기구 설계 및 해석- 배관로봇, 건설로봇, 검사로봇 등 전문서비스 로봇 설계 및 해석 [필수요건] <ul style="list-style-type: none">- 기구설계, 경량 구조 설계, 로봇 공정 자동화 등 직무 수행 가능자 [우대사항] <ul style="list-style-type: none">- 관련 분야 국내외 학술실적 및 특허 등- AUTODESK INVENTOR, SOLIDWORKS, ANSYS, ALTAIR 등	석사 이상	0명	포항
로봇제어	<ul style="list-style-type: none">- 로봇 제어(모바일 매니퓰레이터, 협동로봇 등)- 로봇 시뮬레이터 기반 머신러닝 기술 개발- 로봇 시스템 통합 제어 기술 개발 [필수요건] <ul style="list-style-type: none">- C/C++/C#, Python, Matlab, ROS 등 제어에 필요한 프로그래밍 기술- 경로계획, 기구학 및 제어 알고리즘 활용	석사 이상	0명	포항

임베디드 전자 제어	<ul style="list-style-type: none"> - 하드웨어 회로설계 및 펌웨어 개발 - 다중 센서 융합을 통한 데이터 처리 및 모터 제어 기술 <p>[필수요건]</p> <ul style="list-style-type: none"> - 회로설계, 펌웨어 등 직무 수행 가능자 <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> - 관련 분야 국내외 학술실적 및 특허 등 - 하드웨어 펌웨어 및 자동화 공정 관련 연구 개발 경험 	석사 이상	0명	포항
로봇SW (서울)	<ul style="list-style-type: none"> - 로봇 시스템 SLAM 및 자율 주행 기술 개발 - 로봇 시뮬레이터기반 머신러닝 기술 개발 <p>[필수요건]</p> <ul style="list-style-type: none"> - 시스템 운용 SW 개발 경험 <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> - 정부 연구과제 참여 경험 - 1년 이상 산업체 실무 경험자 	박사 이상	0명	서울
로봇 구동 제어	<ul style="list-style-type: none"> - 임베디드 기반 로봇시스템 H/W 및 S/W 개발 - 멀티 모달 로봇 구동 제어시스템 및 제어 기술 연구 - 인공지능 기반 정밀 모션 제어 기술 연구 <p>[필수요건]</p> <ul style="list-style-type: none"> - 임베디드시스템, 액추에이터 및 모션 제어, C/C++ 프로그래밍 <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> - 학위 취득 후 해당분야 유경험자 우대 - 멀티 모달 구동 제어시스템 및 AI 기반 모션 제어 연구 유경험자 우대 	박사 이상	0명	부산
로봇 시스템	<ul style="list-style-type: none"> - 로봇 구동 제어시스템 및 시스템 통합 연구 - 펌웨어 및 로봇 센서 인터페이스/미들웨어 개발 - 로봇, 시스템 전장 H/W 설계 및 개발 <p>[필수요건]</p> <ul style="list-style-type: none"> - 서보/모션 제어, FirmWare 구현 경험 - 로봇 시스템 통합 설계 경험 <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> - 정부 연구과제 참여 경험자 - 농업로봇 및 자동화 시스템 설계 연구 경험자 	석사 이상	0명	안동
인력양성사업 기획·운영	<ul style="list-style-type: none"> - 로봇관련 신규사업기획 - 로봇-AI/S/W분야 인력양성 신규사업기획 지원 - 대정부·지자체·유관기관 대응 <p>[필수요건]</p> <ul style="list-style-type: none"> - 인력양성사업 기획 및 운영 유경험자(관련분야 3년 이상 경력 소지자) - 로봇, AI, S/W관련 인력양성사업 및 국책과제 수행 유경험자 <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> - 사업기획, 정책기획, 대정부·지자체 관련 기획업무 유경험자 우대 - 로봇활용 공정 기술, 시스템통합(SI) 관련분야 유경험자 	석사 이상	0명	구미

※ 정규직 최종합격자는 1년간 수습기간 및 수습해제를 거쳐 합격 시 정식 임용

나. 정규직(행정)

채용 분야		응시 자격	인원	근무지
분야명	업무분야 및 요건			
인사 및 경영기획	<ul style="list-style-type: none"> - 인사 및 경영기획(근무평정, 성과관리체계, 경영정책 등 계획 수립 및 시행) - 노무관리(노사선진화전략 및 노사문화 활성화 계획 수립 및 이행) - 이사회 운영(연구원 이사회 개최 계획 수립 및 운영) [우대사항] - 인사 및 경영기획 분야 업무 최소 8년 이상 경력자	학사 이상	0명	포항

※ 정규직 최종합격자는 1년간 수습기간 및 수습해제를 거쳐 합격 시 정식 임용

다. 위촉계약직

채용 분야		응시 자격	인원	근무지
분야명	업무분야 및 요건			
로봇SW (포항)	<ul style="list-style-type: none"> - 다중/다중 카메라 기반 computer vision 알고리즘 개발 - ROS 환경에서의 SW 개발 및 Embedded System 기반 SW 개발 [필수요건] - 영상처리 알고리즘의 실제 로봇 적용 경험 - 카메라 및 범위 센서(Lidar/Radar)를 활용한 SLAM 개발 경험 [우대사항] - 다중 프로세서(multi-core / GPU) 활용 알고리즘 최적화 개발 경험자 - 2년 이상 유사 직종 산업체 실무 경험자	석사 이상	0명	포항
로봇설계	<ul style="list-style-type: none"> - 로봇 구동모듈/플랫폼 설계 및 해석 - 로봇 플랫폼 제작/조립 관리 - 로봇 임무 시나리오 수립 및 현장실증 보조 [필수요건] - 연구 과제 수행을 위한 로봇 플랫폼 개발 실무 경험 - 과제 참여·수행 경험 [우대사항] - 재난 안전 로봇 관련 연구과제 참여·수행 경험 - 회로설계, SW 개발 등 기타 유관 기술 개발 경험자	학사 이상	0명	포항
사업단 관리지원	<ul style="list-style-type: none"> - 국가 대형사업 관리 및 사업지원 - R&D 기술사업화 - 로봇 임무 시나리오 수립 및 현장실증 보조 [우대사항] - 국가R&D사업관리 유경험자 우대 - 영어 의사소통 원활자	학사 이상	0명	포항
기계설계	<ul style="list-style-type: none"> - 로봇 경량 설계 및 최적화 해석 - 로봇 톨 관련 설계 및 해석 [필수요건] - 기구설계, 경량 구조 설계, 로봇 공정 자동화 등 직무 수행 가능자	학사 이상	0명	포항
제어	<ul style="list-style-type: none"> - 로봇 제어 (PID Control application 등) - ROS 프로그래밍 - 로봇 시스템 통합 제어 기술 개발 [필수요건] - C/C++, Python, Matlab, ROS 등 제어에 필요한 프로그래밍 기술	학사 이상	0명	포항

시스템통합	<ul style="list-style-type: none"> - 로봇 시스템 통합 - 다중 센서 융합을 통한 데이터 처리 및 시스템연동(PLC, API 연동) [우대사항] <ul style="list-style-type: none"> - 관련 교육 이수 및 자동화 공정 개발 경험 	학사 이상	0명	포항
제어 및 지능	<ul style="list-style-type: none"> - 로봇 주행 및 조작 작업을 위한 지능알고리즘 개발 - 인공지능 기반 물체/환경/상황 인식 및 판단 알고리즘 개발 - 인공지능 기반 의사결정 알고리즘 개발 [필수요건] <ul style="list-style-type: none"> - 인공지능 관련 직무 포트폴리오 제시 - 인공지능 관련 과제 수행 유경험자 	학사 이상	0명	포항 또는 서울 (협의 후 결정)
인공지능	<ul style="list-style-type: none"> - 객체 인식 및 추종 시스템 개발 - 행동 인식 및 자세 추정 시스템 개발 - 다중 센서 처리 및 경로 계획 시스템 개발 [우대사항] <ul style="list-style-type: none"> - 정부 연구과제 참여 경험 - 1년 이상 산업체 실무 경험자 	석사 이상	0명	서울
로봇공정 인력양성	<ul style="list-style-type: none"> - 로봇을 활용한 공정 설계, 분석 및 교육 - 공정 자동화 시스템 통합(SI) 기술 교육 - 로봇 활용 제조 공정 혁신을 위한 인력 양성 관련 신규 사업 기획 및 수행 [필수요건] <ul style="list-style-type: none"> - 로봇, 기계, 메카트로닉스 등 로봇관련 유관전공자 [우대사항] <ul style="list-style-type: none"> - 로봇활용 공정 기술, 시스템통합(SI) 관련분야 3년 이상 유경험자 - 제조용 로봇 공정 개발 및 기술지원/교육 업무 수행 유경험자 	학사 이상	0명	구미

라. 별정계약직

채용 분야		응시 자격	인원	근무지
분야명	업무분야 및 요건			
연구행정	<ul style="list-style-type: none"> - 연구부서의 연구 수행 및 대내외 행정 업무 지원 - 연구개발사업 협약, 사업비 집행, 실적 관리, 사업관련 자료작성 지원 등 [우대사항] <ul style="list-style-type: none"> - 연구기관의 사업비 집행 관리 등 연구행정 업무 유경험자 	학사 이상	0명	서울
운전 및 시설관리	<ul style="list-style-type: none"> - 임원 대내외 활동 수행 - 주유, 세차, 정비 등 차량관리 - 기타 연구원 시설업무 및 원장 지시사항 [자격 요건] <ul style="list-style-type: none"> • 1종 운전면허 소지자 • 최근 3년 간 무사고 운전자(운전경력증명서(전체기간) 제출필수) 	고졸 이상	0명	포항

2. 응시자격

- 국가공무원법 제33조 및 기타 연구원 인사규정에 결격사유가 없는자

<국가공무원법 제33조>

1. 피성년후견인
2. 파산선고를 받고 복권되지 아니한 자
3. 금고 이상의 실형을 선고받고 그 집행이 끝나거나(집행이 끝난 것으로 보는 경우를 포함한다) 집행이 면제된 날부터 5년이 지나지 아니한 자
4. 금고 이상의 형의 집행유예를 선고받고 그 유예기간이 끝난 날부터 2년이 지나지 아니한 자
5. 금고 이상의 형의 선고유예를 받은 경우에 그 선고유예 기간 중에 있는 자
6. 법원의 판결 또는 다른 법률에 따라 자격이 상실되거나 정지된 자
- 6의2. 공무원으로 재직기간 중 직무와 관련하여 「형법」 제355조 및 제356조에 규정된 죄를 범한 자로서 300만원 이상의 벌금형을 선고받고 그 형이 확정된 후 2년이 지나지 아니한 자
- 6의3. 다음 각 목의 어느 하나에 해당하는 죄를 범한 사람으로서 100만원 이상의 벌금형을 선고받고 그 형이 확정된 후 3년이 지나지 아니한 사람
 - 가. 「성폭력범죄의 처벌 등에 관한 특례법」 제2조에 따른 성폭력범죄
 - 나. 「정보통신망 이용촉진 및 정보보호 등에 관한 법률」 제74조제1항제2호 및 제3호에 규정된 죄
 - 다. 「스토킹범죄의 처벌 등에 관한 법률」 제2조제2호에 따른 스톱킹범죄
- 6의4. 미성년자에 대한 다음 각 목의 어느 하나에 해당하는 죄를 저질러 파면·해임되거나 형 또는 치료감호를 선고받아 그 형 또는 치료감호가 확정된 사람(집행유예를 선고받은 후 그 집행유예기간이 경과한 사람을 포함한다)
 - 가. 「성폭력범죄의 처벌 등에 관한 특례법」 제2조에 따른 성폭력범죄
 - 나. 「아동·청소년의 성보호에 관한 법률」 제2조제2호에 따른 아동·청소년대상 성범죄
7. 징계로 파면처분을 받은 때부터 5년이 지나지 아니한 자
8. 징계로 해임처분을 받은 때부터 3년이 지나지 아니한 자

<한국로봇융합연구원 인사규정 제12조>

1. 국가공무원법 제33조 각 호의 1에 해당될 때
2. 병역법에 의한 병역기피자 또는 기피 중인 자
3. 신체검사 결과 불합격으로 판정된 자
4. 부정한 방법으로 채용된 사실이 적발되어 채용이 취소된 자

3. 근무처우

- 기본연봉은 학위 및 경력 등을 반영하여 산정하며, 기본연봉 이외에 기타수당 및 인센티브 별도 지급(* 정규직 박사 기준 초임 기본연봉 5,422만원)
- 선택적 복지제도에 따른 개인별 복지카드 지급
- 경조사 지원, 임직원 기념일 서비스, 사내 동호회 등 운영
- 4대 보험 포함, 단체상해보험 별도 가입

- 유연근로제(재량근로, 근무시간선택형 등) 운영
- 계약직의 계약기간은 1년 단위로 하며, 최대 계약기간은 총 2년을 넘을 수 없으나 직종(위촉계약직)에 따라 계약 갱신 평가에 의해 계속적으로 근무 가능 (정규직 전환절차 없음)

※ 참고 : 경력별 직급인정 사항

직 급		학 력	경 력*	비 고
정규직/ 계약직	수석급	박사학위	· 박사학위 취득 후 해당분야 11년 이상	경력 산정은 본원 내부규정에 따름
	책임급	박사학위	· 박사취득 후 5년 이상 및 11년 미만 · 석사취득 후 10년 이상 및 16년 미만	
	선임급	박사학위 석사학위 학사학위	· 박사취득·예정 및 취득 후 5년 미만 · 석사취득 후 5년 이상 및 10년 미만 · 학사취득 후 8년 이상 및 13년 미만	
	주임급	석사학위 학사학위	· 석사취득·예정 및 취득 후 5년 미만 · 학사취득 후 3년 이상 및 8년 미만	
	원급	학사학위 전문학사	· 학사취득 예정 및 취득 후 3년 미만 · 전문학사취득 후 3년 이상 및 6년 미만	
박사후 연구원	박사학위	· 박사취득·예정 및 취득 후 5년 미만		

4. 전형절차 및 일정

- '24. 1. 11(목) ~ 1. 24(수) : 서류접수 마감(24:00까지)
- '24. 1. 31(수) ~ 2. 1(목) : 서류전형 시행 예정
(2. 5(월) 서류전형 합격자 발표 예정)
- '24. 2. 6(화) ~ 2. 8(목) : 인적성전형(On-Line) 시행(서류전형 합격자)
* 면접전형 시 인적성 검사결과 참고로 활용되며, 해당기간 온라인으로 접속하여 실시
- '24. 2. 14(수) ~ 2. 16(금) : 직무 및 인성면접전형 진행 예정
* 채용진행 상황에 따라 화상면접 실시할 수 있음 (추후 통보)
- '24. 2. 21(수) : 최종합격자 발표
* 연구원 내부일정에 의하여 전형일정이 변경될 수 있으며, 변경 시 사전안내 함

5. 접수기간 및 제출방법

- 접수기간 : '24. 1. 11(목) ~ 1. 24(수) * 접수마감일 24시 이후 사이트 입력불가
- 제출방법 : 채용시스템 접수(<https://kiro.recruiter.co.kr/>)
 - * 자격증의 경우 PDF로 병합하여 1개 파일로 제출
 - * 서류접수 시, 제출서류가 미비하거나 파일에 오류가 있을 경우 접수하지 않음

6. 제출서류 (해당서류 시스템 제출)

구분	제출서류
정규직 (연구직)	① 응시원서【시스템 작성】 ② 해당 연구계획서 1부 (10분 발표평가 진행) - 본인의 전문분야 및 연구실적, 향후 연구계획 내용을 포함한 자유양식의 PPT 단독파일로 제출 ③ 연구실적 목록(논문 특허 프로젝트) ④ 연구실적 해당 증빙자료 각 1부 - 논문은 논문지나 학술대회명이 표기된 출판본의 초록이 포함된 첫 장 제출 - 학위 논문은 증빙자료는 '표지 및 심사위원 날인 페이지, 초록' 만 제출 - 참여프로젝트의 경우 프로젝트내용, 참여분야 및 성과요약 제출(각 1페이지) ☞ 증빙자료가 없는 연구실적은 접수에서 제외함 ☞ 제출서류의 원본 진위여부 추후 확인 예정 ⑤ 직업훈련 교육과정 이수 및 수료증 등 증명서류 각 1부 ⑥ 자격증 및 외국어 능력시험성적(원서접수마감일 기준 2년 이내) 사본(해당자) 각 1부 ⑦ 대학 및 대학원 졸업/성적증명서 각 1부 ⑧ 재직 및 경력증명서(해당자) 원본 각 1부 ☞ 구체적 담당업무, 발급담당자 연락처, 회사 주소 기재 必

구분	제출서류
계약직 (위촉)	① 응시원서【시스템 작성】 ② 원서접수일자 기준 연구실적 목록(논문 특허 프로젝트) ③ 원서접수일자 기준 연구실적 해당 증빙자료 각 1부 - 논문은 논문지나 학술대회명이 표기된 출판본의 초록이 포함된 첫 장 제출 - 학위 논문은 증빙자료는 '표지 및 심사위원 날인 페이지, 초록' 만 제출 - 참여프로젝트의 경우 프로젝트내용, 참여분야 및 성과요약 제출(각 1페이지) ☞ 증빙자료가 없는 연구실적은 접수에서 제외함 ☞ 제출서류의 원본 진위여부 추후 확인 예정 ④ 직업훈련 교육과정 이수 및 수료증 등 증명서류 각 1부 ⑤ 자격증 및 외국어 능력시험성적(원서접수일 기준 유효한 것) 사본(해당자) 각 1부 ⑥ 대학 및 대학원 졸업/성적증명서 각 1부 ⑦ 재직 및 경력증명서(해당자) 원본 각 1부 ☞ 구체적 담당업무, 발급담당자 연락처, 회사 주소 기재 必 ⑧ 정부24 발급 전체기간 운전경력증명서 1부('운전 및 시설관리'분야 지원자)

7. 기타사항

- 채용분야별 해당 지역 근무 가능자 지원 요망
- 급여 및 복리후생은 우리 연구원 내규에 의함
- 전형결과 해당분야에 적격자가 없을 경우 최종합격자가 없을 수 있음
- 전형별 결과는 이메일 또는 문자 통보하며, 합격자에 한해 세부일정 개별 통지
- 제출서류를 허위로 작성하였을 경우 및 신체검사/신원조사 등 채용 결격 사유가 발생한 경우 합격을 취소함
- 기타 문의 사항은 경영혁신실(☎054-240-2584)로 문의 바람